

CAN Bus Interface zur Ausgabe von analogen Signalen

Signale

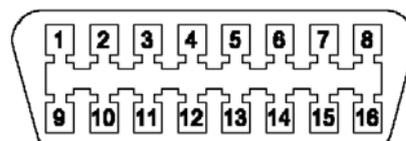
- Speed
- Rückwärtsgang
- Zündung
- Licht

Fahrzeuge

Citroen	Peugeot	Fiat	Iveco
Jumper (2007-)	Boxer (2006-)	Ducato (2006-)	Daily IV (2006-2011) Daily V (2011-)

Fundort CAN Bus im Fahrzeug am OBD II

	Signal	Pin Nr.	Kabelfarbe
bis Baujahr 2012	CAN high	Pin 6	rosa-schwarz
	CAN low	Pin 14	weiß-rosa
ab Baujahr 2012	CAN high	Pin 1	schwarz-orange
	CAN low	Pin 9	weiß-orange



Vorderansicht, Pinbelegung des
Diagnosesteckers am Fahrzeug

Anschlussbelegung am 8 poligen Stecker



Pin Nr.	Eingang / Ausgang	Bezeichnung	Kabelfarbe	Bemerkung
1	Eingang	Masse	schwarz	
2	Eingang	Stromversorgung 12 V	rot	Das Interface ist für eine Bordspannung von 12 Volt ausgelegt.
3	Eingang	CAN high	gelb	am Fahrzeug: siehe oben
4	Eingang	CAN low	braun	am Fahrzeug: siehe oben
5	Ausgang*)	Geschwindigkeitssignal	weiß	Ausgangsspannung: Rechtecksignal 0 .. 12 Volt, ca. 1 Hz pro km/h (bei Version KA: ca. 4 Hz pro km/h)
6	Ausgang*)	Rückfahrsignal	grün	Ausgang 0 V: aus Ausgang 12 V: an (Rückwärtsfahrt)
7	Ausgang*)	Zündung	gelb / rot	Ausgang 0 V: Zündung aus Ausgang 12 V: Zündung an
8	Ausgang*)	Beleuchtung	orange	Ausgang 0 V: Licht aus Ausgang 12 V: Licht an

*) Der maximal zulässige Strom pro Ausgang beträgt 180 mA. Gleichzeitig ist auf einen Gesamtstrom aller Ausgänge zusammen von maximal 200 mA zu achten, da sonst das Interface zerstört werden kann. Bei höherem Strombedarf (Zündung, R-Gang) ein Relais mit einem Spulenwiderstand von min. 75 Ω oder min. 150 Ω bei zwei Relais verwenden.